Universitat Politècnica de Catalunya
Facultat d'Informàtica de Barcelona

Cognoms, Nom D.N.I.

Titulació: Grau en Enginyeria Informàtica
Assignatura: Programació 2 (PRO2)
Duració: 1h 30m

Curs: Q1 2021–2022 (1r Parcial)
Data: 10 de novembre de 2021

1. **Transformación de vector a BinTree** [5 puntos]

   Se dice que un árbol binario a es *completo* si todos sus niveles, excepto el más profundo, están llenos de nodos y el último nivel contiene el resto de sus nodos, sin ningún hueco, empezando por su extremo izquierdo. Una representación conveniente para un árbol binario completo es un vector v de $n+1$ posiciones, siendo n el número de nodos del árbol, tal que la posición 0 no se usa y los nodos que resultan del recorrido por niveles del árbol aparecen consecutivamente entre las posiciones 1 y n. Esta representación tiene las siguientes propiedades interesantes:

   - Para todo i entre 1 y n, si $2*i \leq n$ entonces $v[2*i]$ contiene el nodo raíz del hijo izquierdo no vacío del subárbol cuyo nodo raíz está en $v[i]$; pero si $2*i > n$ entonces el hijo izquierdo es vacío.
   - Para todo i entre 1 y n, si $2*i+1 \leq n$ entonces $v[2*i+1]$ contiene el nodo raíz del hijo derecho no vacío del subárbol cuyo nodo raíz está en $v[i]$; pero si $2*i+1 > n$ entonces el hijo derecho es vacío.
   - $2 \leq i \leq n$ implica que $v[i/2]$ es el nodo padre del nodo $v[i]$.

   También se puede decir que todo subárbol no vacío b de a es el árbol completo incluido en v a partir de la posición $i \geq 1$ tal que $v[i]$ es la raíz del subárbol b.

   Por ejemplo, si a es el siguiente árbol binario completo de enteros

```
          4
        /   \
       /     \
      3       9
     / \     / \
    1   5   4   2
   / \
  3   6
```

entonces $n = 9$ y el vector v es de tamaño $n + 1 = 10$ y su contenido es [* 4 3 9 1 5 4 2 3 6], donde v[0]=* significa cualquier valor entero (irrelevante).

En ocasiones, nos puede interesar, dado el vector v, construir una representación explícita de la estructura del árbol a, en nuestro caso mediante la clase genérica `BinTree`. Considerad la especificación de la siguiente operación:

// Pre: $v.size() \geq 2$
// Post: el resultado es el árbol completo incluido en v cuya raíz es $v[1]$

```
BinTree<int> vector_to_BinTree(const vector<int>& v);
```

Se pide:

(a) (2.5 puntos) Especifica (completando la cabecera y la Pre/Post) e implementa una función de inmersión recursiva

// Pre: $v.size() \geq 2$, ...
// Post: el resultado es ... si ..., y el resultado es ... si ...

```
BinTree<int> i_vector_to_BinTree(const vector<int>& v, ...);
```

que permita una solución directa de `vector_to_BinTree` mediante una única llamada a `i_vector_to_BinTree`.

(b) (0.5 puntos) Escribe el código de la operación original (no recursiva) `vector_to_BinTree`.

(c) (2 puntos) Justifica la corrección de la función de inmersión `i_vector_to_BinTree`, incluyendo la demostración de que termina siempre.

Para responder lo que se pide podéis usar lo que queda de esta página y la página siguiente (no olvidéis poner el nombre en la misma).

SOLUCIÓ:

Cognoms, Nom	D.N.I.

2. **Convolución** [5 puntos]

Dado un vector de enteros x que representa una señal discreta 1D de tamaño n y un vector de enteros z que representa un filtro 1D de tamaño m impar, tales que $n \geq m \geq 1$ y existe una $k \geq 0 : m = 2k + 1$, la *convolución* de x y z es una operación matemática que genera una señal y de salida resultado de procesar la señal de entrada x con el filtro z. Si se desea que el vector y tenga el mismo tamaño n que x, es necesario rellenar arbitrariamente algunos valores en los dos extremos de y, por ejemplo con ceros (*zero padding*). Concretamente, definimos la siguiente función abstracta CONV (que no es usable como parte de ningún código) de la siguiente manera:

$$
\begin{array}{lll}
\mathtt{y} = \mathrm{CONV}(\mathtt{x}, \mathtt{z}) \quad \text{si i sólo si} & & \\
& \forall i : 0 \leq i < k : & y[i] = 0 \\
& \forall i : k \leq i < n - k : & y[i] = \sum_{j=0}^{2k} z[j] * x[i - k + j] \\
& \forall i : n - k \leq i < n : & y[i] = 0
\end{array}
$$

Nótese que, excepto en los extremos, es necesario visitar la ventana de los m valores $\mathtt{x}[i - k..i + k]$ de la señal de entrada para calcular $\mathtt{y}[i]$, la salida en la posición i. Por ejemplo, si $\mathtt{x} = [3, 4, 2, 2, 2, 1, 0, 1, 3, 2, 1, 2]$ y $\mathtt{z} = [-1, 4, -2]$ entonces $\mathtt{y} = \mathrm{CONV}(\mathtt{x}, \mathtt{z}) = [0, 9, 0, 2, 4, 2, -3, -2, 7, 3, -2, 0]$; donde $n = 12$, $m = 3$, $k = 1$ y el primer elemento calculado es $y[1] = -1 * 3 + 4 * 4 - 2 * 2 = 9$.

Se desea diseñar un procedimiento `conv_modif` que recibe dos vectores de enteros x y z y calcula su convolución, pero guardando el resultado en el mismo vector x. Entonces nuestro procedimiento `conv_modif` puede especificarse asi:

// Pre: x = X, x.size() $\geq$ z.size() $\geq$ 1, z.size() es impar
// Post: x = CONV(X,z)

```
void conv_modif(vector<int>& x, const vector<int>& z);
```

Existen implementaciones correctas de `conv_modif` que o bien usan y copian un vector auxiliar de n elementos para el resultado o bien usan y desplazan un vector auxiliar de m elementos para guardar la ventana de X a visitar. Sin embargo, una solución algo más eficiente usa una lista auxiliar w de m elementos para guardar y actualizar dicha ventana. En ese caso, podremos usar la siguiente función auxiliar, `prod_escalar`, que os damos especificada e implementada:

// Pre: $m =$ `w`.size() $=$ `z`.size() ≥ 1, `w` $= [w_1, \ldots, w_m]$
// Post: el resultado es $\sum_{j=0}^{m-1} z[j] * w_{j+1}$

```
int prod_escalar(const list<int>& w, const vector<int>& z, int m) {
    int prod = 0, i = 0;
    list<int>::const_iterator it = w.begin();
    // Inv: ...
    // Cota = ...
    while (i < m) {
        prod += z[i] * (*it);
        ++it; ++i;
    }
    return prod;
}
```

Se pide:

(a) (2 puntos) Completa la implementación del procedimiento `conv_modif`, utilizando la plantilla que se proporciona a continuación y llamando cuando sea necesario a la operación auxiliar `prod_escalar`.

(b) (1 punto) Completa el invariante y la función de cota del segundo bucle `while`, el "principal", de `conv_modif`.

(c) (2 puntos) Escribe el invariante y la función de cota del bucle de la operación `prod_escalar` y justifica que `prod_escalar` siempre termina y es correcta.

La plantilla para responder (a) y (b) está en la página siguiente. Rellenad las cajitas con vuestro código, respetando el resto del código ya escrito. Cada cajita puede contener o una expresión o una o más instrucciones (pero ninguna de ellas será una instrucción condicional ni un bucle).

Para responder (c) usad la página posterior a la plantilla.

SOLUCIÓ:

Cognoms, Nom	D.N.I.

// Pre: x = X, x.size() $\geq$ z.size() ≥ 1, z.size() es impar
// Post: x = CONV(X,z)

```
void conv_modif(vector<int>& x, const vector<int>& z) {
   int n = x.size();
   int m = z.size();
   int k = m/2;
   list<int> w;
   // inicializar la lista w con el bucle for siguiente
   for (int j = 0;[          ]; ++j) [                              ]
   int i = 0;
   while ([          ]) {  // zero padding
      [                    ]
      ++i;
   }
   // A continuación el bucle "principal":
   // Inv: [          ] <= i <= [          ],
   //      w contiene los elementos de [                         ]
   //         en el mismo orden,
   //      para todo p tal que k <= p < i, se cumple que
   //         x[p] = [                                                  ]
   // Cota = [               ]
   while ([               ]) {
      [                                             ]
      ++i;
   }
   [                                             ]
   while ([          ]) {  // zero padding
      [                    ]
      ++i;
   }
}
```

Responded aquí el apartado (c):